

إمتحان الدورة العادية في مقرّر الحساب التفاضلي

المدة : 1 سا و 30 د

المستوى : أولى ماستر

[7] التمرين الأول:

1. برهن أنّ العلاقة $xy - y \ln z + \sin(xz) = 0$ تعرّف في جوار مفتوح للنقطة $(0, 2)$ من \mathbb{R}^2 تابع ضمني $(x, y) \mapsto z = f(x, y)$ من الصنف C^1 يحقق $f(0, 2) = 1$.
2. أحسب $Df(0, 2)(h, k)$ حيث $(h, k) \in \mathbb{R}^2$.

[5] التمرين الثاني:

- أوجد القيم القصوى للتابع $f(x, y, z) = xy + yz + xz$ على المجموعة $A = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 / x + y + z = 1\}$.

[8] التمرين الثالث:

تعتبر $E = C([0, 1], \mathbb{R})$ الفضاء الشعاعي المؤلف من التوابع المستمرة من المجال $[0, 1]$ نحو \mathbb{R} مزوّد بنظيم الحد الأعلى $\|\cdot\|_\infty$ (نذكر أنّ $(E, \|\cdot\|_\infty)$ فضاء لبناخي).
تعتبر كذلك $F = C^1([0, 1], \mathbb{R})$ الفضاء الشعاعي المؤلف من التوابع من الصنف C^1 من $[0, 1]$ نحو \mathbb{R} و المعدومة عند 0 مزوّد بالنظيم $\|f\|_1 := \|f'\|_\infty$ (تقبل أنّ $\|\cdot\|_1$ تنظيم على F).

1. أثبت أنّ $(F, \|\cdot\|_1)$ باناخي.
2. نعتبر $\varphi: F \rightarrow E$ المعرف بـ $\varphi(f) = f' + f$.
أثبت أنّ $\varphi \in C^1(F, E)$ و عيّن $D\varphi(f)$ من أجل كل $f \in F$.
3. أثبت أنّ φ تفاتشاكل على جوار مفتوح $U_{0_F} \cap F \ni 0_F$ نحو U_{0_E} .
بالتوفيق.

سأستخدم أمثلة آندورة النادر في متغير احساب التفاضل
 أولاً ما نشره رابعاً 2018 / 2017 / 2018

التمرين الأول: $E = \mathbb{R}^2$ و $F = G = \mathbb{R}$ و $U = \mathbb{R}^2$ و $V = \mathbb{R}_+$ متفرج من F
 $\forall (x, y, z) \in U, V = f(x, y, z) = xy - y \ln z + \sin(xz)$

التابع f من العنصر (a, b) على $U \times V$ و $f(a, b) = 0$ و $f'(a, b) \neq 0$ و $f(a, b) = 0$ و $f'(a, b) \neq 0$
 اذ حسب نظرية التوابيع المنفصلة يوجد حوار متفرج $U_a \subseteq U$ للنتيجة a وتابع f و f و f
 $\forall (x, y) \in U_a: f(x, y, f(x, y)) = 0$ و $f(0, 2) = 1$ و $f'(0, 2) = 1$
 $\forall (x, y) \in U_a: Df(x, y) = - (D_x D_y f(x, y, f(x, y)))^{-1} \cdot D_z f(x, y, f(x, y))$
 حساب $Df(0, 2)$

(1) $D_x f(0, 2, 1) \in \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, (h, k) \mapsto 3h$

(2) $D_y f(0, 2, 1) \in \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, l \mapsto -2l$

(3) $(D_z f(0, 2, 1))^{-1}: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}, l \mapsto -\frac{l}{2}$

(4) $Df(0, 2)(\frac{h}{3}, k) = -(-\frac{3 \cdot h}{2}) = \frac{3}{2} h \quad \forall (\frac{h}{3}, k) \in \mathbb{R}^2$

التمرين الثاني: القيد $x + y + z = 1$ و $z = 1 - x - y$
 $f(x, y, z) = f(x, y, 1 - x - y) = xy + (x + y)(1 - x - y)$

لدينا $\frac{\partial f}{\partial x}(x, y) = -2x - y - 1$ و $\frac{\partial f}{\partial y}(x, y) = -2y - x + 1$

النتيجة الحرجة الوحيدة $\frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial y} = 0$

(5) $H(\frac{1}{3}, \frac{1}{3}) = \begin{bmatrix} -2 & -1 \\ -1 & -2 \end{bmatrix} \quad \lambda_1 = -2 < 0, \lambda_2 = 3 > 0$

سألده بقوة
 اذ $f(\frac{1}{3}, \frac{1}{3}) = \frac{1}{9} + (\frac{1}{3} + \frac{1}{3})(1 - \frac{1}{3} - \frac{1}{3}) = \frac{1}{9}$
 و $f(\frac{1}{3}, \frac{1}{3}, \frac{1}{3}) = \frac{1}{9}$

والمرحبا بالزوار:

1. لتكن (f_n) متتالية كونية في $(F, \|\cdot\|_F)$ ومنه (f_n') متتالية كونية في $(E, \|\cdot\|_E)$ التام، اذن يوجد $g \in E$ بحيث

$$f_n' \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} g$$

(1.1)

بما ان $f_n'(0) = 0$ يمكن وضع

$$\forall x \in [0, \pi] : f_n'(x) = \int_0^x f_n''(t) dt$$

وبعد ابدال المتباينة وضع

$$\forall x \in [0, \pi] : f_n'(x) = \int_0^x g(t) dt$$

التابع f من الفضاء C^1 على $[0, \pi]$ يحقق $f'(0) = 0$ و $f \in F$

$$\|f_n' - f'\|_E = \|f_n'' - g\|_E \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} 0$$

اذن $f_n \xrightarrow[n \rightarrow +\infty]{} f$ في $(F, \|\cdot\|_F)$ تام.

2. لتكن $f \in F$ ونثبت ان f قابل للتفاضل عند f

$$f(f + h) - f(f) = h' + f h'' + h f'' + \frac{1}{2} h^2 f''' \quad (0.25)$$

$\forall h \in F : Df(f)(h) = h' + f h'' + h f''$ (0.25)
 $0(h) = \frac{1}{2} h^2 f'''$ (0.25)

$Df(f)$ خطي (0.25)

$\forall h \in F : \|Df(f)(h)\| = \|h' + f h'' + h f''\|$ مستقر $Df(f)$

$$\leq \|h'\| + \|f\| \|h''\| + \sup_{x \in [0, \pi]} |f''(x)| \|h\|$$

$$\leq \|h'\| + \|f\| \|h''\| + \|f''\| \|h\| \quad (0.75)$$

$$\leq (1 + \|f\| + \|f''\|) \|h\|$$

اذن $Df(f)$ مستقر من F نحو E .

$$\lim_{\|h\| \rightarrow 0} \frac{\|0(h)\|}{\|h\|} = 0$$

$$\leq \frac{\|0(h)\|}{\|h\|} \leq \frac{\|h'\| + \|f\| \|h''\|}{\|h\|} = \frac{\|h'\| \sup_{x \in [0, \pi]} |f''(x)|}{\|h\|} \quad (0.75)$$

$$\leq \frac{\|h'\|}{\|h\|} = \|h''\| \xrightarrow{\|h\| \rightarrow 0} 0$$

(2)

$$D\varphi = F \longrightarrow \mathcal{L}(F, E) \quad \text{مستقيم } D\varphi$$

$$\forall f, g \in F: \|D\varphi(g) - D\varphi(f)\| = \sup_{\|h\| \leq 1} \|(g-f)h' + h(g'-f')\|_{\infty}$$

$$\leq \sup_{\|h\| \leq 1} \left\{ \|h'\| \|g-f\| + \|h\| \|g'-f'\| \right\}$$

$$\leq \sup_{\|h\| \leq 1} \left\{ \|h'\| \|g-f\| + \|h\| \|g'-f'\| \right\}$$

الفكرة المذكورة في ما سبق

$$\leq 2 \|g-f\|$$

أي أن $D\varphi$ تطبيق ليبتشيتز فيكون مستقيم
خلاصة: $\varphi \in C^1(F, E)$

3. لدينا F و E فضاءات باناخ، $U = F$ مفتوح و $\varphi: F \rightarrow E$ مستقيم
المسألة الثانية و $D\varphi(0_F): F \rightarrow E, h \mapsto h'$

0.25 • $D\varphi(0_F)$ خطي ومستقيم
0.5 • $D\varphi(0_F)$ متباين: ليكن $h, k \in F$ حيث $h' = k'$ ومنه $\int_0^x h(t) dt = \int_0^x k(t) dt$
وبما أن $\int_0^x h(t) dt = \int_0^x k(t) dt$ فنجد $h = k$ إذن $D\varphi(0_F)$ متباين.

• $D\varphi(0_F)$ غامر: ليكن $h \in E$ نبحث عن $f \in F$ بحيث $f' = h$. نختار
0.5 $h(x) = \int_0^x h(t) dt$ ، بما أن F مستقيم على المجال $[0,1]$ فإن h تابع

من الهندسة على $[0,1]$ وهو يحقق $h'(0) = 0$ إذاً $h \in F$ ، كما أن

$h' = h$ فإن $D\varphi(0_F)$ غامر وبالتالي فهو تماثل من F نحو E .

• بما أن F و E باناخيات فإن $(D\varphi(0_F))^{-1}$ مستقيم (مبدأ نظرية باناخ)

خلاصة: $D\varphi(0_F) \in \text{ISO}(F, E)$

مبدأ نظرية العكس المحلي يوجد جوار مفتوح $V_{0_F} \ni 0_F$ حيث

$$\varphi: V_{0_F} \longrightarrow \varphi(V_{0_F}) \quad (0.3)$$



Examen de Théorie Spectrale

Exercice 1: (7pts)

On considère l'opérateur T défini par :

$$T : C[0,1] \rightarrow C[0,1], \quad Tf(x) = \int_0^x f(t) dt$$

1. Montrer que l'opérateur T est borné. (1.5pts)
2. Calculer la norme de T . (1.5pts)
3. Montrer que T est compact. (2pts)
4. Déterminer l'adjoint de T . (on suppose que $T : L^2[0,1] \rightarrow L^2[0,1]$) (2pts)

Exercice 2: (7pts)

Soit H est un espace de Hilbert et $A \in \mathcal{L}(H)$ un opérateur auto-adjoint

- 1) Montrer que $\sigma_p(A) \subset \mathbb{R}$ et $\sigma_r(A) = \emptyset$. (2pts)
- 2) Supposons que $\lambda = \alpha - i\beta$ avec $\beta \neq 0$
 - a. Montre que $\|(A - \lambda I)x\| \geq |\beta|\|x\|$, pour tout $x \in H$. (2pts)
 - b. Montre que $\text{Im}\{A - \lambda I\}$ est fermée. (1.5pts)
 - c. En déduire que $\sigma_r(A) \subset \mathbb{R}$. (1.5pts)

Exercice 3: (6pts)

Soient $A, B \in \mathcal{L}(H)$.

Montrer que :

1. Les opérateurs AB et BA ont même rayon spectrale. (2pts)
2. $\sigma(A - \lambda I) = \sigma(A) - \{\lambda\}$. (2pts)
3. $\sigma(AB) \cup \{0\} = \sigma(BA) \cup \{0\}$. (2pts)

BON TRAVAIL

1^{ère} année master
2016/2017

Correction l'examen de
Théorie spectrale

Messaoud
Guesbra

Ex n° 1 (7 pts)

1) on a $Tf(x) = \left| \int_0^x f(t) dt \right|, \forall f \in C[0,1]$

$$\leq \int_0^x |f(t)| dt \leq \|f\|_\infty \quad (1,5p)$$

D'où $\|Tf\|_\infty \leq \|f\|_\infty$ c'est-à-dire T est borné.

2) on a $\|Tf\|_\infty \leq \|f\|_\infty$ donc $\|T\| \leq 1$ (*)

D'autre part, on prend $g(x) = 1, \forall x \in [0,1]$.

$$Tg(x) = \int_0^x dt = x, \quad \|Tg\| = 1. \text{ D'où } \|T\| \geq \|Tg\| = 1 (**)$$

D'après (*) et (**) on trouve $\|T\| = 1$ (1,5p)

3) on utilise le théorème d'Arzela-Ascoli.

$$\text{soit } \bar{B}(0,1) = \{f \in C[0,1], \|f\| \leq 1\}.$$

on va montrer que $\bar{B}(0,1)$ est relativement compact dans $C[0,1]$.

i) on a $\|Tf\|_\infty \leq \|f\|_\infty$ d'où $\|Tf\| \leq 1$

donc $T\bar{B}(0,1)$ est uniformément borné.

ii) $\forall x, y \in [0,1],$ on a $|Tf(y) - Tf(x)| = \left| \int_x^y f(t) dt \right|$

$$\leq \int_x^y |f(t)| dt \leq |y-x|, \quad \forall f \in \bar{B}(0,1) \quad (1,5p)$$

Donc, l'ensemble $T\bar{B}(0,1)$ est relativement compact, d'où T est compact.

4) on a $\langle Tf, g \rangle = \int_0^1 \left(\int_0^x f(t) dt \right) g(x) dx$

$$= \int_0^1 \int_a^b f(t) \overline{g(x)} dt dx = \int_0^1 \int_a^b f(t) \overline{g(x)} dx dt, \quad \begin{matrix} 0 \leq x \leq 1 \\ 0 \leq t \leq x \end{matrix}$$

$$= \left\langle f(t), \int_a^b g(x) dx \right\rangle$$

Donc $Tg(t) = \int_a^b g(x) dx$, on voit $Tf(x) = \int_x^1 f(t) dt$

EX 2.3 (7pts)

1) Soit λ une valeur propre de T . Alors, pour $x \neq 0$.

$$\langle Tx, x \rangle = \lambda \langle x, x \rangle \text{ donc } \lambda = \frac{\langle Ax, x \rangle}{\langle x, x \rangle} = \frac{\langle Ax, x \rangle}{\|x\|^2}$$

$\in \mathbb{R}$. C'est à dire $\sigma_f(A) \subset \mathbb{R}$. (1P)

* Soit $\lambda \in \sigma_f(A)$ d'où $\bar{\lambda} \in \sigma_f(A^*) = \sigma_p(A) \subset \mathbb{R}$
donc $\lambda \in \sigma_p(A)$, ce qui est absurde car

$$\sigma_f(A) \cap \sigma_p(A) = \emptyset. \text{ Donc } \sigma_f(A) = \emptyset. \quad (1P)$$

2) on a $\|(A - \lambda I)x\|^2 = \|A - (\alpha + i\beta)x\|^2$
 $= \langle (A - \alpha I)x - i\beta x, (A - \alpha I)x - i\beta x \rangle$
 $= \| (A - \alpha I)x \|^2 + \|\beta x\|^2 + 2 \operatorname{Re} \langle (A - \alpha I)x, -i\beta x \rangle$
 D'où $\|(A - \lambda I)x\| \geq |\beta| \|x\|$. (*) (2P)

3) considérons $(x_n)_n$ une suite de Cauchy dans $\operatorname{Im}(A - \lambda I)$,
et soit x sa limite dans H . pour chaque n , il existe $y_n \in H$
tel que $x_n = (A - \lambda I)y_n$ et par (*) on trouve

$$\|x_n - x_m\| = \|(A - \lambda I)(y_n - y_m)\| \geq |\beta| \|y_n - y_m\|$$

D'où (y_n) est une suite de Cauchy, elle est donc convergente,
soit y sa limite, par continuité de $(A - \lambda I)$ il voit
 $x = (A - \lambda I)y \in \operatorname{Im}(A - \lambda I)$. (1,5P)

c) On a $\lambda = \alpha + i\beta$ avec $\beta \neq 0$. On suppose $\lambda \in G_c(A)$
 d'où $\lambda \in \mathbb{C}/\mathbb{R}$ est donc incompatible avec $\lambda \in G_c(A)$
 i.e. $G_c(A) \subset \mathbb{R}$. (1,5p)

EX n° 3 (6pts)

1) On remarque que $(AB)^n = A(BA)^{n-1}B$ donc

$$\|(AB)^n\|^{1/n} \leq \|A\|^{1/n} \|BA\|^{(n-1)/n} \|B\|^{1/n}$$

En faisant $n \rightarrow +\infty$, on trouve, $r(AB) \leq r(BA)$. (2p)
 On prouve l'autre inégalité en échangeant les rôles de A et B.

2) On montre que $G(A - \lambda I) \subseteq G(A) - \{\lambda\}$.
 soit $\mu \in G(A - \lambda I)$, d'où $A - (\lambda + \mu)I$ n'est pas inversible
 et ~~écrit~~ donc $\lambda + \mu \in G(A)$ c'est-à-dire
 $\mu \in G(A) - \{\lambda\}$. (2p)

L'inclusion inverse se démontre de manière analogue.

3) soit $\lambda \in p(BA)$. Alors on peut écrire

$$(\lambda I - AB)[I + A(\lambda I - BA)^{-1}B] = \lambda I$$

$$[I + A(\lambda I - BA)^{-1}B][\lambda I - AB] = \lambda I$$
 Si $\lambda \neq 0$, donc $\lambda I - AB$ est inversible, d'où $\lambda \in p(AB)$
 c'est-à-dire $p(BA) \setminus \{0\} \subseteq p(AB)$, et donc
 $p(BA) \cup \{0\} \subseteq p(AB) \cup \{0\}$. (2p)

L'inclusion inverse est obtenue en intervertissant A et B.

Université Echahid Hamma-Lakhdar, El Oued

Faculté des sciences exactes

Département de Mathématiques

English Exam for 1st math Master class

Nom et prénom :

Code

| |
|--|
| |
|--|

Exercise 1 : (10 points) Link each expression with its French translation

| | |
|---------------|----------------------|
| Closed set | Voisinage |
| Ring | Anneau |
| Power | Decroissante |
| Neighborhood | Espace vectoriel |
| Integer | Espace produit |
| a times b | a / b |
| a over b | croissante |
| a minus b | Chiffre |
| Sequence | a x b |
| Square root | Boule fermé |
| Radius | Ensemble borné |
| Linear space | a - b |
| Increasing | puissance |
| decreasing | entier |
| Bounded set | Ensemble dénombrable |
| Countable set | Racine carré |
| Closed ball | Rayon |
| Inner product | Ensemble fermé |
| Product space | suite |
| Digit | Produit scalaire |

Exercise 2: (5 points) Fill the gaps with a word from the list

ball, said, such, open, each, any, center, included, exists, only.

A non-empty set Ω of a topologic space is *said* to be *open* if and *only* if for *any* element x of Ω there *exists* an open ball... $B_o(x, \rho)$ with *center* in x and radius ρ , *such* that $B_o(x, \rho)$ is *included* in Ω . In other word, Ω is a neighborhood of *each* of its element.

Exercice 3: (5 points) Traduire en Anglais:

1) Une suite convergente est bornée.

... A convergent sequence is bounded

2) La valeur absolue d'un nombre réel est toujours positive.

The absolute value of a real number is always positive

3) Un espace de Banach est un espace normé complet.

A Banach space is a complete normed space

4) Un espace vectoriel est muni de deux opérations, addition et multiplication avec des scalaires.

A linear space is equipped with two operations addition and multiplication with scalars.

Good luck



Contrôle Outils informatiques

Questions du cours (08 pts)

- 1) Quelle est le rôle des fonctions : **whattype**, **convert**, **collect**, **expand**? (02 Points)
- 2) Quand utilise t'on les instructions suivantes : **While** et **For**? (02 Points)
- 3) Quelle est la différence entre une procédure normale et une procédure récursive? (02 Points)
- 4) Quand utilise t'on les instructions suivantes : **ERROR** et **RETURN**? (02 Points)

Exercice N°1 (06 pts)

Donnez le code d'une procédure Maple qui permet de retourner une liste **L2** des nombres premiers à partir d'une liste d'entiers donnée **L1**. Utiliser la fonction *Isprime(N)* : retourne vrai si N est un nombre premier, et faux sinon.

Exercice N°2 (06 pts)

Deux nombres entiers **n** et **m** sont qualifiés d'**amis**, si la somme des diviseurs de **n** est égale à **m** et la somme des diviseurs de **m** est égale à **n** (**on ne compte pas comme diviseur le nombre lui même et 1**).

Exemple : les nombres **48** et **75** sont deux nombres amis puisque :

- Les diviseurs de **48** sont : 2, 3, 4, 6, 8, 12, 16, 24 et
 $2 + 3 + 4 + 6 + 8 + 12 + 16 + 24 = 75$
- Les diviseurs de **75** sont : 3, 5, 15, 25 et $3 + 5 + 15 + 25 = 48$.

Donnez une procédure Maple qui permet de déterminer si deux entiers **n** et **m** sont amis ou non.

Corrigé Type du Contrôle Outils informatiques

Questions du cours (08 pts)

Q-1) Quelle est le rôle des fonctions : **whattype**, **convert**, **collect**, **expand**? (02 Points)

R-1)

a) **whattype** : donne le type d'une expression.

a) **convert**: La commande convert effectue deux genres de conversions:

i) d'un type de structure de données à un autre

ii) d'une forme d'expression à une autre

Q-2) Quand utilise t'on les instructions suivantes : **While** et **For**? (02 Points)

R-2) **For** est utilisée quand le nombre d'itération est connu. Par contre, **While** est utilisée quand le nombre d'itération est inconnu.

Q-3) Quelle est la différence entre une procédure normale et une procédure récursive? (02 Points)

R-3) La différence est qu'une procédure récursive s'appelle elle-même.

Q-4) Quand utilise t'on les instructions suivantes : **ERROR** et **RETURN**? (02 Points)

R-4) La commande RETURN(x) insérée dans une procédure termine l'exécution de la procédure et désigne x comme valeur de retour. Autant que, la commande ERROR(message) interrompt l'exécution de la procédure et affiche le message fourni en interdisant toute valeur de retour de la procédure.

Exercice N°1 (06 pts)

Donnez le code d'une procédure Maple qui permet de retourner une liste **L2** des nombres premiers à partir d'une liste d'entiers donnée **L1**. Utiliser la fonction *Isprime(N)* : retourne vrai si N est un nombre premier, et faux sinon.

Solution :

```

nbr_prem :=proc (liste_nombre)
    local nouvelle_liste, longueur, i ;
    nouvelle_liste := NULL ;
    longueur := nops(liste) ;
    for i from 1 to longueur do
        if isprime(liste[i]) then
            nouvelle_liste:=nouvelle_liste,liste[i] ;
        end if;
    end for;
end proc;

```

```

end if;
od ;
[nouvelle_liste] ;
end proc;

```

Exercice N° 2 (06 pts)

Deux nombres entiers **n** et **m** sont qualifiés d'**amis**, si la somme des diviseurs de **n** est égale à **m** et la somme des diviseurs de **m** est égale à **n** (**on ne compte pas comme diviseur le nombre lui même et 1**).

Exemple : les nombres **48** et **75** sont deux nombres amis puisque :

- Les diviseurs de **48** sont : 2, 3, 4, 6, 8, 12, 16, 24 et
 $2 + 3 + 4 + 6 + 8 + 12 + 16 + 24 = 75$
- Les diviseurs de **75** sont : 3, 5, 15, 25 et $3 + 5 + 15 + 25 = 48$.

Donnez une procédure Maple qui permet de déterminer si deux entiers **n** et **m** sont amis ou non.

Solution :

```

nbr_amis :=proc (n,m)
  local S1, S2, i ;
  S1 :=0 ; S2 := 0 ;

  for i from 2 to n/2 do
    if (irem(n,i)=0) then
      S1:=S1+i ;
    end if;
  od;

  for i from 2 to m/2 do
    if (irem(m,i)=0) then
      S2:=S2+i ;
    end if;
  od;

  if((S1=m)and(S2=n))then
    print('n et m sont amis') ;
  else
    print('n et m ne sont pas amis ');
  end if;

end proc;

```


Exercice 1 (6 points)

Soit un ouvert borné assez régulier $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ de frontière Γ .

1. Donner les définitions de

(1) (a) l'espace de Sobolev $H^k(\Omega)$ (pour un entier $k \geq 1$),

(1) (b) l'espace de Sobolev $H_0^1(\Omega)$,

(1) (c) l'application trace γ_0 (dans $H^1(\Omega)$).

(1) 2. Donner au moins deux propriétés (importantes) de γ_0 .

3. Soit $f \in L^2(\Omega)$. Considérons le problème aux limites

$$(P) \begin{cases} -\Delta u(x) = f(x), & x \in \Omega, \\ u(x) = 0, & x \in \Gamma. \end{cases}$$

(1) (i) Donner la définition d'une solution faible u du problème (P).

(1) (ii) Est-ce que la solution faible u est solution d'un problème de minimisation? Si la réponse est "oui", pourquoi et lequel?

Solution :

1.

(a) $H^k(\Omega) := \{v \in L^2(\Omega), \partial^\alpha v \in L^2(\Omega), \forall \alpha \in \mathbb{N}^N, |\alpha| \leq k\}$, où la dérivation ∂^α est au sens des distributions, muni du produit scalaire, $\langle u, v \rangle := \int_{\Omega} \left(\sum_{|\alpha| \leq k} \partial^\alpha u \partial^\alpha v \right) dx + \int_{\Omega} u v dx$.

(b) $H_0^1(\Omega) := \overline{\mathcal{D}(\Omega)}^{H^1(\Omega)}$: l'adhérence dans $H^1(\Omega)$ de $\mathcal{D}(\Omega)$, ensemble des fonctions de classe C^∞ et à support compact dans Ω (fonctions "test" sur Ω).

(c) L'application trace γ_0 est une application de $H^1(\Omega)$ à valeurs dans $L^2(\Gamma)$, définie par $\forall v \in H^1(\Omega), \gamma_0(v) := v|_{\Gamma}$.

2. L'application γ_0 est linéaire, continue, et à image $\gamma_0(H^1(\Omega)) = H^{\frac{1}{2}}(\Gamma)$ dense dans $L^2(\Gamma)$.

3.

(i) On dit que u est une solution faible du problème (P), si u est solution du problème variationnel

$$\begin{cases} u \in H_0^1(\Omega), \text{ et vérifie} \\ \int_{\Omega} \left(\sum_{i=1}^N \frac{\partial u(x)}{\partial x_i} \frac{\partial v(x)}{\partial x_i} \right) dx = \int_{\Omega} f(x) v(x) dx, \quad \forall v \in H_0^1(\Omega). \end{cases}$$

(ii) Puisque la forme bilinéaire $a(u, v) := \int_{\Omega} \left(\sum_{i=1}^N \frac{\partial u(x)}{\partial x_i} \frac{\partial v(x)}{\partial x_i} \right) dx$ est symétrique, alors la solution faible u est aussi une solution du problème de minimisation

$$\begin{cases} \text{Trouver } u \in H_0^1(\Omega), \text{ tel que} \\ J(u) = \min_{v \in H_0^1(\Omega)} J(v), \end{cases}$$

où $J : H_0^1(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$ est une forme (fonctionnelle) quadratique définie pour tout $v \in H_0^1(\Omega)$ par

$$J(v) := \frac{1}{2} a(v, v) - \int_{\Omega} f(x) v(x) dx.$$

Exercice 2 (7 points)

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^N$ un ouvert borné à frontière Γ "assez régulière", $f \in L^2(\Omega)$, et un champ vectoriel $q(x) = (q_1(x), \dots, q_N(x))$ pour $x \in \bar{\Omega}$ de classe C^1 sur $\bar{\Omega}$ (à divergence non nécessairement nulle sur Ω : $\operatorname{div}(q) \neq 0$). Considérons le problème aux limites suivant

$$(P) \quad \begin{cases} -\Delta u(x) + q(x) \cdot \nabla u(x) = f(x), & \text{pour } x \in \Omega, \\ u(x) = 0, & \text{pour } x \in \Gamma. \end{cases}$$

où les opérateurs Δ et ∇ sont respectivement le laplacien et le gradient.

1. Donner une formulation variationnelle (qu'on notera (P_{var})) au problème (P) .
2. Montrer que pour tout $v \in H_0^1(\Omega)$ on a

$$\left| \int_{\Omega} (q(x) \cdot \nabla v(x)) v(x) dx \right| \leq \sqrt{N} C_{\Omega} \|q\| \|\nabla v\|_{L^2(\Omega)}^2,$$

où C_{Ω} est la constante de l'inégalité de Poincaré, et $\|q\| = \sup\{|q_i(x)|, x \in \bar{\Omega}, i = 1, \dots, N\}$.

3. Donner une condition sur $\|q\|$, pour que le problème variationnel (P_{var}) soit bien posé.²

Solution :

1.

$$(P_{var}) \quad \begin{cases} \text{Trouver } u \in H_0^1(\Omega), \text{ tel que} \\ a(u, v) = L(v), \quad \forall v \in H_0^1(\Omega), \end{cases}$$

où $a(\dots) : H_0^1(\Omega) \times H_0^1(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$ est la forme bilinéaire définie par

$$\forall (u, v) \in H_0^1(\Omega) \times H_0^1(\Omega), \quad a(u, v) := \int_{\Omega} \left(\sum_{i=1}^N \frac{\partial u(x)}{\partial x_i} \frac{\partial v(x)}{\partial x_i} \right) dx + \int_{\Omega} \left(\sum_{i=1}^N q_i(x) \frac{\partial v(x)}{\partial x_i} \right) v(x) dx,$$

et $L : H_0^1(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$ est la forme linéaire définie pour tout $v \in H_0^1(\Omega)$ par $L(v) := \int_{\Omega} f(x) v(x) dx$.

2. Pour tout $v \in H_0^1(\Omega)$ on a

$$\left| \int_{\Omega} (q(x) \cdot \nabla v(x)) v(x) dx \right| \underset{\text{Cauchy-Schwarz}}{\leq} \sqrt{N} \|q\| \|\nabla v\|_{L^2(\Omega)} \|v\|_{L^2(\Omega)} \underset{\text{Poincaré}}{\leq} \sqrt{N} C_{\Omega} \|q\| \|\nabla v\|_{L^2(\Omega)}^2,$$

3. Pour que le problème (P_{var}) soit bien posé, il suffit de satisfaire les hypothèses du théorème de Lax-Milgram. L'espace $H_0^1(\Omega)$ étant muni de la norme $\|v\|_{H_0^1(\Omega)} := \|\nabla v\|_{L^2(\Omega)}$ est un espace de Hilbert, en utilisant l'inégalité de Cauchy-Schwarz, et l'inégalité de Poincaré on arrive facilement à montrer que les formes $a(\dots)$ et L sont continues.

Pour que $a(\dots)$ soit coercive, il suffit de poser la condition $\boxed{\sqrt{N} C_{\Omega} \|q\| < 1}$. Ainsi, d'après l'inégalité de la question 2., pour tout $v \in H_0^1(\Omega)$ on a

$$a(v, v) = \|\nabla v\|_{L^2(\Omega)}^2 + \int_{\Omega} (q(x) \cdot \nabla v(x)) v(x) dx \geq \|\nabla v\|_{L^2(\Omega)}^2 - \sqrt{N} C_{\Omega} \|q\| \|\nabla v\|_{L^2(\Omega)}^2$$

Donc, en posant $\alpha = (1 - \sqrt{N} C_{\Omega} \|q\|) > 0$, on a bien : $a(v, v) \geq \alpha \|\nabla v\|_{L^2(\Omega)}^2, \quad \forall v \in H_0^1(\Omega)$. Toutes les hypothèses du théorème de Lax-Milgram sont ainsi vérifiées, on peut donc l'appliquer, et par conséquent le problème variationnel (P_{var}) est bien posé.

¹ $\|\nabla v\|_{L^2(\Omega)}^2 = \int_{\Omega} \sum_{i=1}^N \left(\frac{\partial v(x)}{\partial x_i} \right)^2 dx$. Indication : pour tout ensemble de réels a_1, \dots, a_N on a $(\sum_{i=1}^N a_i)^2 \leq N \sum_{i=1}^N a_i^2$.

² Une condition qui ne dépend que de Ω et N , et indépendante de la valeur de $\operatorname{div}(q)$.

Exercice 3 (7 points)

Soit Ω un ouvert connexe borné, et à frontière Γ "assez régulière" dans \mathbb{R}^N .

Pour $(u, v) \in H^1(\Omega) \times H^1(\Omega)$, on définit $a(u, v) := \int_{\Omega} \sum_{i=1}^N \frac{\partial u(x)}{\partial x_i} \frac{\partial v(x)}{\partial x_i} dx + \left(\int_{\Omega} u(x) dx \right) \left(\int_{\Omega} v(x) dx \right)$.

1. Montrer que $a(\cdot, \cdot)$ est une forme bilinéaire coercive ($H^1(\Omega)$ -elliptique)³.
2. En déduire que pour tout $f \in L^2(\Omega)$, il existe une solution unique $u \in H^1(\Omega)$ du problème

$$(P) \quad a(u, v) = \int_{\Omega} f v dx, \quad \forall v \in H^1(\Omega).$$

3. Montrer que si u est la solution de (P) alors on a : $\int_{\Omega} u(x) dx = \frac{1}{\mu(\Omega)} \int_{\Omega} f(x) dx$.
4. En supposant que f est "assez régulière" et que $\int_{\Omega} f(x) dx = 0$, quel est le problème aux limites vérifié (au moins formellement) par u ?

Solution :

1. La bilinéarité de la forme $a(\cdot, \cdot) : H^1(\Omega) \times H^1(\Omega) \rightarrow \mathbb{R}$ est facile à montrer. Ce qu'il faut aussi remarquer, c'est qu'elle est continue, puisque pour tout $(u, v) \in H^1(\Omega) \times H^1(\Omega)$ on a

$$|a(u, v)| \leq \|\nabla u\|_{L^2(\Omega)} \|\nabla v\|_{L^2(\Omega)} + \mu(\Omega) \|u\|_{L^2(\Omega)} \|v\|_{L^2(\Omega)} \leq \max\{1, \mu(\Omega)\} \|u\|_{H^1(\Omega)} \|v\|_{H^1(\Omega)}.$$

Pour que $a(\cdot, \cdot)$ soit coercive sur $H^1(\Omega)$, il faut qu'il existe une constante $\alpha > 0$, telle que

$$a(v, v) \geq \alpha \|v\|_{H^1(\Omega)}^2, \quad \forall v \in H^1(\Omega).$$

Autrement dit, il existe une constante $C > 0$ ($C = \frac{1}{\alpha}$), telle que

$$\|v\|_{H^1(\Omega)}^2 \leq C a(v, v), \quad \forall v \in H^1(\Omega).$$

Supposons le contraire : il existe alors une suite (d'éléments non nuls) $\{v_n\}_{n \geq 1}$ dans $H^1(\Omega)$ telle que

$$\|v_n\|_{H^1(\Omega)}^2 > n a(v_n, v_n), \quad \forall n \geq 1 \quad (\star).$$

Sans nuire à la généralité, on peut supposer que $\|v_n\|_{H^1(\Omega)} = 1, \forall n \geq 1$ (sinon on passe à la suite $\frac{v_n}{\|v_n\|_{H^1(\Omega)}}$). Ainsi, on a

$$\|v_n\|_{H^1(\Omega)}^2 > n \left(\int_{\Omega} \sum_{i=1}^N \left| \frac{\partial v_n(x)}{\partial x_i} \right|^2 dx + \left(\int_{\Omega} v_n(x) dx \right)^2 \right) = n \left(\|\nabla v_n\|_{L^2(\Omega)}^2 + \left(\int_{\Omega} v_n(x) dx \right)^2 \right), \quad \forall n \geq 1.$$

La suite $\{v_n\}_{n \geq 1}$ étant bornée dans $H^1(\Omega)$, d'après le théorème de Rellich, quitte à extraire une sous-suite, on peut supposer qu'il existe $v \in L^2(\Omega)$, tel que

$$v_n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} v, \quad \text{dans } L^2(\Omega).$$

D'autre part, d'après (\star) on a : $\lim_{n \rightarrow +\infty} a(v_n, v_n) = 0$. Ce qui implique que $\lim_{n \rightarrow +\infty} \|\nabla v_n\|_{L^2(\Omega)}^2 = 0$.

Par conséquent, $\{v_n\}_{n \geq 1}$ est une suite de Cauchy dans $H^1(\Omega)$. Il s'ensuit que $v \in H^1(\Omega)$, et que

$$v_n \xrightarrow{n \rightarrow +\infty} v, \quad \text{dans } H^1(\Omega), \quad \text{avec de plus } \|v\|_{H^1(\Omega)} = 1.$$

Ainsi, la forme $a(\cdot, \cdot)$ étant continue sur $H^1(\Omega)$, on a

$$\|\nabla v\|_{L^2(\Omega)}^2 + \left(\int_{\Omega} v(x) dx \right)^2 = a(v, v) = \lim_{n \rightarrow +\infty} a(v_n, v_n) = 0$$

Autrement dit, on a

$$\|\nabla v\|_{L^2(\Omega)} = 0 \quad \text{et} \quad \int_{\Omega} v(x) dx = 0.$$

Puisque Ω est connexe, la fonction v est constante avec une intégrale nulle, donc v est nulle sur Ω . Ceci est en contradiction avec $\|v\|_{H^1(\Omega)} = 1$. Donc, $a(\cdot, \cdot)$ est bien une forme coercive sur $H^1(\Omega)$.

³Supposer le contraire, et utiliser le théorème de Rellich.

2. Puisque la forme bilinéaire $a(\cdot, \cdot)$ est continue et coercive sur $H^1(\Omega)$, il suffit de montrer que la forme linéaire $H^1(\Omega) \ni v \mapsto \int_{\Omega} f v dx \in \mathbb{R}$ est continue. L'existence et l'unicité de la solution de (P) $u \in H^1(\Omega)$ est ainsi une conséquence directe du théorème de Lax-Milgram.

En effet, Ω étant borné, en appliquant premièrement l'inégalité de Cauchy-Schwarz, à $f \in L^2(\Omega)$, et en appliquant ensuite l'inégalité de Poincaré, on obtient pour tout $v \in H^1(\Omega)$

$$\left| \int_{\Omega} f(x)v(x)dx \right| \leq \|f\|_{L^2(\Omega)} \|v\|_{L^2(\Omega)} \leq \|f\|_{L^2(\Omega)} \|v\|_{H^1(\Omega)}.$$

Autrement dit, la forme linéaire $H^1(\Omega) \ni v \mapsto \int_{\Omega} f v dx \in \mathbb{R}$ est bornée, donc elle est continue.

3. La fonction constante $v \equiv 1$ est bien un élément de $H^1(\Omega)$, donc

$$\mu(\Omega) \int_{\Omega} u(x)dx = a(u, v) = \int_{\Omega} f(x)dx.$$

4. D'après la question précédente, si $\int_{\Omega} f(x)dx = 0$, on a aussi $\int_{\Omega} u(x)dx = 0$. Ainsi, on a

$$a(u, \varphi) = \int_{\Omega} \sum_{i=1}^N \frac{\partial u}{\partial x_i} \frac{\partial \varphi}{\partial x_i} dx = \int_{\Omega} f \varphi dx \quad \forall \varphi \in \mathcal{D}(\Omega) (\subset H^1(\Omega)).$$

Autrement dit, on a : $-\Delta u = f$ dans Ω au sens des distributions ($-\Delta u = f$ dans $\mathcal{D}'(\Omega)$). Plus généralement en prenant $v \in H^1(\Omega)$ et en appliquant la formule de Green, on obtient

$$\int_{\Gamma} \frac{\partial u}{\partial \nu} \gamma_0(v) d\sigma = 0, \quad \forall v \in H^1(\Omega).$$

Puisque $\gamma_0(H^1(\Omega))$ est dense dans $L^2(\Gamma)$, on en déduit que $\frac{\partial u}{\partial \nu} = 0$ sur Γ .
 Tenant compte d'une régularité suffisante de la fonction f , la solution u vérifie le problème aux limites suivant

$$\begin{cases} -\Delta u = f, & \text{dans } \Omega, \\ \frac{\partial u}{\partial \nu} = 0, & \text{sur } \Gamma, \\ \int_{\Omega} u(x)dx = 0. \end{cases}$$

$$\text{Ex 1: } u = x - X = \begin{pmatrix} x_1 - x_1 \\ x_2 - x_2 \\ x_3 - x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{1}{4}(12t + 6t^2 x_2) \\ \frac{1}{2}(14t + 2t^2 x_2) \\ 2t^2 \end{pmatrix}$$

deplacement

$$\text{la vitesse} = \frac{\partial u}{\partial t} = \begin{pmatrix} \frac{3}{2} + \frac{3}{2} x_2 \\ 7 + t x_2 \\ 4t \end{pmatrix}$$

$$\text{l'accélération: } \frac{\partial v}{\partial t} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix}$$

$$2) \text{ le tenseur } \epsilon_{ij} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u_i}{\partial x_j} + \frac{\partial u_j}{\partial x_i} \right)$$

$$\epsilon_{11} = \frac{\partial u_1}{\partial x_1} = 0, \quad \epsilon_{22} = \frac{\partial u_2}{\partial x_2} = \frac{1}{2}, \quad \frac{\partial u_3}{\partial x_3} = 0 = \epsilon_{33}$$

$$\epsilon_{12} = \epsilon_{21} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u_1}{\partial x_2} + \frac{\partial u_2}{\partial x_1} \right) = \frac{1}{2} \left(\frac{3}{2} + 0 \right) = \frac{3}{4}$$

$$\epsilon_{13} = \epsilon_{31} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u_1}{\partial x_3} + \frac{\partial u_3}{\partial x_1} \right) = 0$$

$$\epsilon_{23} = \epsilon_{32} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial u_2}{\partial x_3} + \frac{\partial u_3}{\partial x_2} \right) = 0 \Rightarrow \epsilon = \begin{pmatrix} 0 & \frac{3}{4} & 0 \\ \frac{3}{4} & \frac{1}{2} & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Ex 2: calculer:

$$a) a_{ik} a_{jl} \delta_{kk} = a_{ik} a_{jk} \delta_{ik} = a_{ik} a_{jk} = \delta_{ij}$$

$$b) \epsilon_{ijk} a_{jk} = \left(\epsilon_{1jk} a_{jk}, \epsilon_{2jk} a_{jk}, \epsilon_{3jk} a_{jk} \right)$$

$$= \left(\epsilon_{123} a_{23} + \epsilon_{132} a_{32}, \epsilon_{213} a_{13} + \epsilon_{231} a_{31}, \epsilon_{312} a_{12} + \epsilon_{321} a_{21} \right)$$

$$= \left(a_{23} - a_{32}, a_{31} - a_{13}, a_{12} - a_{21} \right)$$

Ex 3:

a) Détermination de T : $T \cdot U = \vec{A}$, $T \cdot V = \vec{B}$, $T \cdot W = \vec{C}$

$$T \cdot \vec{U} = \vec{A} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} T_{11} & T_{12} & T_{13} \\ T_{21} & T_{22} & T_{23} \\ T_{31} & T_{32} & T_{33} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \\ 2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} T_{12} + T_{13} \\ T_{22} + T_{23} \\ T_{32} + T_{33} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2b \\ a+3c \\ a+b+c \end{bmatrix} \quad \begin{matrix} (1) \\ (2) \\ (3) \end{matrix}$$

$$T \cdot \vec{V} = \vec{B} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} -T_{11} - T_{13} \\ -T_{21} + T_{23} \\ -T_{31} + T_{33} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b+c \\ -2c \\ a+c \end{bmatrix} \quad \begin{matrix} (4) \\ (5) \\ (6) \end{matrix}$$

$$T \cdot \vec{W} = \vec{C} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} -T_{12} + T_{13} \\ -T_{22} + T_{23} \\ -T_{32} + T_{33} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2c \\ b-c-a \\ a-b-c \end{bmatrix} \quad \begin{matrix} (7) \\ (8) \\ (9) \end{matrix}$$

on obtient 9 équations à 9 inconnues dont

la résolution donne:

$$(1) + (4) \Rightarrow T_{13} = b+c$$

$$(2) + (5) \Rightarrow T_{23} = b-c$$

$$(3) + (6) \Rightarrow T_{33} = a$$

$$(1) \Rightarrow T_{12} = b-c$$

$$(2) \Rightarrow T_{22} = c$$

$$(3) \Rightarrow T_{32} = b+c$$

$$(4) \Rightarrow T_{11} = a, \quad (7) \Rightarrow T_{21} = b+c, \quad (8) \Rightarrow T_{31} = b-c$$

$$\text{on a donc finalement } [T] = \begin{bmatrix} a & b-c & b+c \\ b+c & a & b-c \\ b-c & b+c & a \end{bmatrix}$$

b) Déterminer le tenseur symétrique Φ et le tenseur antisymétrique

$$\Phi: \text{ on a } T_{ij} = \frac{1}{2} (T_{ij} + T_{ji}) = \frac{1}{2} (T_{ij} - T_{ji})$$

$$\Phi_{ij} = \frac{1}{2} (T_{ij} + T_{ji}) = \begin{bmatrix} a & b & b \\ b & a & b \\ b & b & a \end{bmatrix}; \quad \Gamma = \frac{1}{2} (T_{ij} - T_{ji}) = \begin{bmatrix} 0 & c & c \\ c & 0 & 0 \\ c & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$c) \sum_{ijk} \epsilon_{ijk} = \frac{1}{24} (1-1)^2 (1-1)^2 (1-1)^2$$

$$= \frac{1}{4} (4 \times 6) = 6 \cdot \left[\begin{array}{l} \epsilon_{123} = \epsilon_{331} = \epsilon_{312} = 1 \\ \epsilon_{321} = \epsilon_{213} = \epsilon_{132} = -1 \end{array} \right]$$

d)

$$d = |a_{ij}| = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix}$$

a) Démonstration que: $d = \sum_{ijk} \epsilon_{ijk} a_{1i} a_{2j} a_{3k}$

$$d = \sum_{ijk} \epsilon_{ijk} a_{1i} a_{2j} a_{3k} + \sum_{2jk} \epsilon_{2jk} a_{12} a_{2j} a_{3k} + \sum_{3jk} \epsilon_{3jk} a_{13} a_{2j} a_{3k}$$

$$= a_{11} \left(\sum_{ijk} \epsilon_{ijk} a_{2j} a_{3k} \right) + \left(\sum_{2jk} \epsilon_{2jk} a_{2j} a_{3k} \right) a_{12} + a_{13} \left(\sum_{3jk} \epsilon_{3jk} a_{2j} a_{3k} \right)$$

Les termes entre parenthèses sont les déterminants d'ordre deux.

$$d = a_{11} \begin{vmatrix} a_{22} & a_{23} \\ a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} - a_{12} \begin{vmatrix} a_{21} & a_{23} \\ a_{31} & a_{33} \end{vmatrix} + a_{13} \begin{vmatrix} a_{21} & a_{22} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix}$$

b) vérification: $d = \frac{1}{6} \sum_{ijk} \epsilon_{ijk} a_{1i} a_{2j} a_{3k}$

$$\text{on: } \sum_{emn} \epsilon_{emn} a_{1e} a_{2m} a_{3n} = \begin{cases} \det(a_{ij}) & \text{pour une permutation pair} \\ -\det(a_{ij}) & \text{pour une permutation impair} \\ 0 & \text{ailleurs} \end{cases}$$

$$\Rightarrow \sum_{emn} \epsilon_{emn} a_{1e} a_{2m} a_{3n} = \epsilon_{ijk} \det(a_{ij})$$

$$\Rightarrow \sum_{ijk} \epsilon_{ijk} \sum_{emn} \epsilon_{emn} a_{1e} a_{2m} a_{3n} = \sum_{ijk} \epsilon_{ijk}^2 d = 6d$$