



رقم التسجيل

رقم التسجيل	معهد: العلوم الجعفرية
الاسم واللقب: د. سعيد الحسيني	الإسم واللقب:
مقياس: بيكسل لـ 100 رقم: ٦٣٢١ الفوج: ٢٠٢٢	مقياس:
التاريخ: ٢٠٢٢/٠٩/٢٥	التاريخ:
الرقم السري	

يمنع على الطالب وضع أي إشارة على ورقة الامتحان

حل المترىنة الأقل

$$(M, m) = 2(2) = 4 = \begin{cases} x_1, y_1 \\ x_m, y_m \end{cases} \quad (1)$$

الرقم السري

$$H.C. \quad y_m = c s r \quad (1) \quad (in)$$

$$\text{f5. } \left\{ \begin{array}{l} x_M = l \sin \varphi \\ y_M = -l \cos \varphi \end{array} \right. \Rightarrow x_M^2 + y_M^2 = l^2$$

(2) nach!

20/

$$(1) - (2) = 2 = (x_m, q) \quad \text{مكتوب}$$

وَخُصُّاً، بِيْ، كَلَا بِهِ طَرَفًا

$$(x_m = x, \varphi = \psi)$$

اجتناب

لـ L ، \ddot{x} لـ $\dot{\varphi}$ و $\ddot{\varphi}$ في $\ddot{x} = \ddot{x}_1 + \ddot{x}_2$.

$$L = \frac{m}{2} \dot{x}^2 + \frac{M}{2} (\dot{x}^2 + l^2 \dot{\varphi}^2 + 2l\dot{\varphi}\dot{x} \cos\varphi) + Mgl \cos\varphi - \frac{k}{2} x^2.$$

$$\vec{\omega}_m = \vec{x} \dot{\varphi} \Rightarrow \vec{V}_m = \dot{x} \vec{x} \dot{\varphi} \quad \underline{\text{ذيل}} : \text{line} \\ \rightarrow T_m = \frac{M}{2} \dot{x}^2$$

$$\vec{\omega}_M = \vec{\omega}_m + m\vec{\alpha}_M = \begin{pmatrix} \dot{x} \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} l \sin\varphi \\ -l \cos\varphi \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \vec{V}_M = \begin{pmatrix} \dot{x} + l\dot{\varphi} \cos\varphi \\ 0 + l\dot{\varphi} \sin\varphi \end{pmatrix} \Rightarrow T_M = \frac{M}{2} (\dot{x}^2 + l^2 \dot{\varphi}^2 + 2l\dot{\varphi}\dot{x} \cos\varphi)$$

$$\Rightarrow T_{tot} = \frac{m}{2} \dot{x}^2 + \frac{M}{2} (\dot{x}^2 + l^2 \dot{\varphi}^2 + 2l\dot{\varphi}\dot{x} \cos\varphi)$$

$$\frac{U}{m} = 0, \frac{U}{M} = -Mgl \cos\varphi, \frac{U}{k} = \frac{k}{2} x^2. \quad \underline{\text{ذيل}}$$

$$\Rightarrow U_{tot} = -Mgl \cos\varphi + \frac{k}{2} x^2$$

$$\Rightarrow L = \frac{m}{2} \dot{x}^2 + \frac{M}{2} (\dot{x}^2 + l^2 \dot{\varphi}^2 + 2l\dot{\varphi}\dot{x} \cos\varphi) + Mgl \cos\varphi - \frac{k}{2} x^2$$

الذيل، $\ddot{\varphi}$

(2)

H ترکیبی دارای مکانیکیاتی

$$P_x = \frac{\partial L}{\partial \dot{x}} = m\ddot{x} + M\dot{x}^2 + Ml\dot{\varphi} \cos\varphi -$$

$$P_\varphi = \frac{\partial L}{\partial \dot{\varphi}} = Ml^2\ddot{\varphi} + Ml\dot{x} \cos\varphi.$$

$$H = \sum_{i=1}^3 p_i \dot{q}_i - L$$

$$= x P_x + \varphi P_\varphi - L$$

$$= (m\ddot{x}^2 + M\dot{x}^2 + Ml\dot{\varphi}\dot{x} \cos\varphi) + (Ml^2\ddot{\varphi} + Ml\dot{x} \cos\varphi) - L$$

$$= m\ddot{x}^2 + M\dot{x}^2 + 2Ml\dot{\varphi}\dot{x} \cos\varphi - L$$

$$= \frac{m\ddot{x}^2 + M\dot{x}^2}{2} + \frac{2Ml\dot{\varphi}\dot{x} \cos\varphi}{2} - \frac{m\ddot{x}^2}{2} - \frac{M\dot{x}^2 + l^2\dot{\varphi}^2 + 2l\dot{\varphi}\dot{x} \cos\varphi}{2} + U$$

$$= \frac{m\ddot{x}^2}{2} + \frac{M}{2}(\dot{x}^2 + l^2\dot{\varphi}^2 + 2l\dot{\varphi}\dot{x} \cos\varphi) + U$$

$$\ddot{x} = \frac{[P_x - \frac{m\dot{\varphi}P_\varphi}{l}]}{[M+m-M\cos^2\varphi]},$$

$$\ddot{\varphi} = \frac{P_\varphi}{Ml^2} - \frac{\dot{x}}{l} \cos\varphi.$$

$$g = \dot{x} \rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \dot{x} = \frac{\partial H}{\partial P_x} \\ \dot{P}_x = -\frac{\partial H}{\partial x} \end{array} \right.$$

$$g = \dot{\varphi} \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \dot{\varphi} = \frac{\partial H}{\partial P_\varphi} \\ P_\varphi = -\frac{\partial H}{\partial \varphi} \end{array} \right.$$

(3)

الحمد لله رب العالمين

الحمد لله رب العالمين، صورت من آخر مسحاتي في مكة
الموسم الحرام 2017 | 2018 (معاذ) يوم الجمعة 10/10/2017
موقع (جبل طويق)