

ادن كثير الحدود الاصغري هو  $m_2(\lambda) = (\lambda - 1)^2$

(3) ايجاد الفضاء الشعاعي الذاتي المرفق بالقيمة الذاتية  $\lambda = 1$

$$E_1 = \ker(A - \lambda I) \quad , \quad \forall X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_1 \quad . \quad \begin{pmatrix} 2 & 2 & -2 \\ -1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0$$

$$\begin{cases} 2x + 2y - 2z = 0 \\ -x - y + z = 0 \\ x + y - z = 0 \end{cases} \Rightarrow z = x + y \quad , \quad E_1 = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \quad . \quad \dim E_1 = 2 \quad \text{مماسبق } A \text{ قابلة غير للتقطير} \quad (2)$$

(4) مصفوفة جوردان / نكون اساس لاختصار جوردان باضافة شعاع ثالث للشعاعين السابقين بحيث نثبت اجهما .

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad v_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}; \quad (1)$$

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad P^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \Rightarrow J_A = P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (2)$$

ادن كثير الحدود الاصغري هو  $m_2(\lambda) = (\lambda - 1)^2$

(3) ايجاد الفضاء الشعاعي الذاتي المرفق بالقيمة الذاتية  $\lambda = 1$

$$E_1 = \ker(A - \lambda I) \quad , \quad \forall X = \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in E_1 \quad . \quad \begin{pmatrix} 2 & 2 & -2 \\ -1 & -1 & 1 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = 0$$

$$\begin{cases} 2x + 2y - 2z = 0 \\ -x - y + z = 0 \\ x + y - z = 0 \end{cases} \Rightarrow z = x + y \quad , \quad E_1 = \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\rangle \quad . \quad \dim E_1 = 2 \quad \text{مماسبق } A \text{ قابلة غير للتقطير} \quad (2)$$

(4) مصفوفة جوردان / نكون اساس لاختصار جوردان باضافة شعاع ثالث للشعاعين السابقين بحيث نثبت اجهما .

$$v_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad v_2 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad v_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}; \quad (1)$$

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}, \quad P^{-1} = \begin{pmatrix} 0 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix} \Rightarrow J_A = P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \quad (2)$$